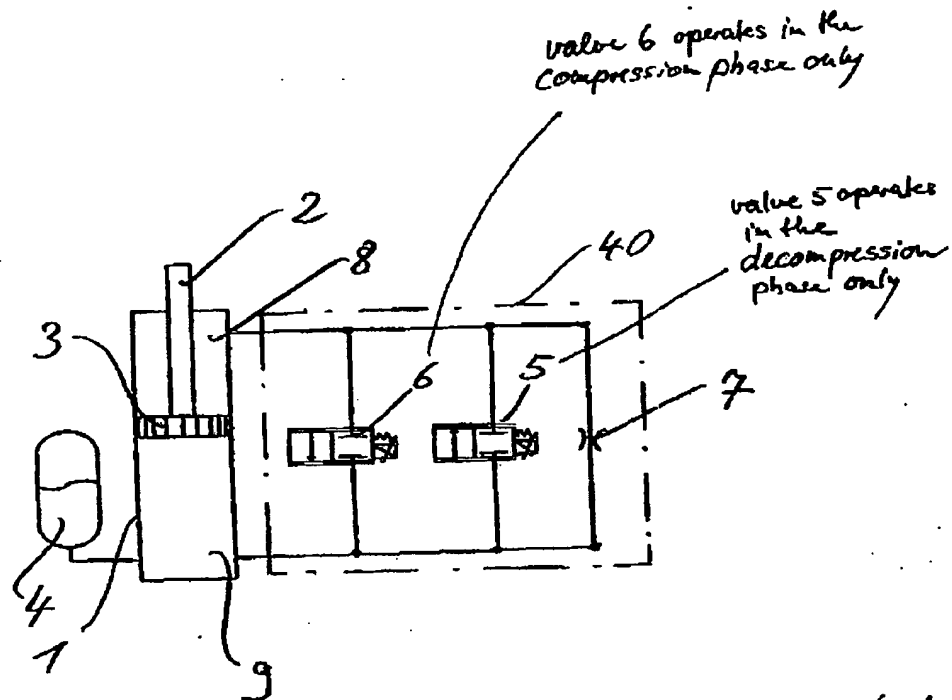


Seite 12
DIN ISO 1219-1 : 1998-03

Nr	Benennung	Anwendung oder Ein- satz der Ausrüstung oder Erklärung des Symbols	Symbol/Symbole
7.3.2	Mechanische Be- tätigung		
7.3.2.1	Stößel ^{a)}		
7.3.2.2	Stößel mit einstellbarer Hubbegrenzung		
7.3.2.3	Feder ^{b)}		
7.3.2.4	Rollenstößel ^{a)}		
7.3.2.5	Rollerheber ^{a)}		
7.3.3	Elektrische Betätigung		
7.3.3.1	Elektrisches Betätigungs- element mit linearer Betätigungsrichtung	Zum Beispiel Magnetspule, Torquemotor (elektrische Leistungen wahrweise)	
7.3.3.1.1	ELECTRICAL ACTUATING ELEMENT	Mit 1 Wicklung ^{a)}	
7.3.3.1.2		Mit 2 Wicklungen, die gegenseitig wirkend in einem Bauelement ^{a)}	

a) Zwei Betätigungsrichtungen
b) Eine Betätigungsrichtung

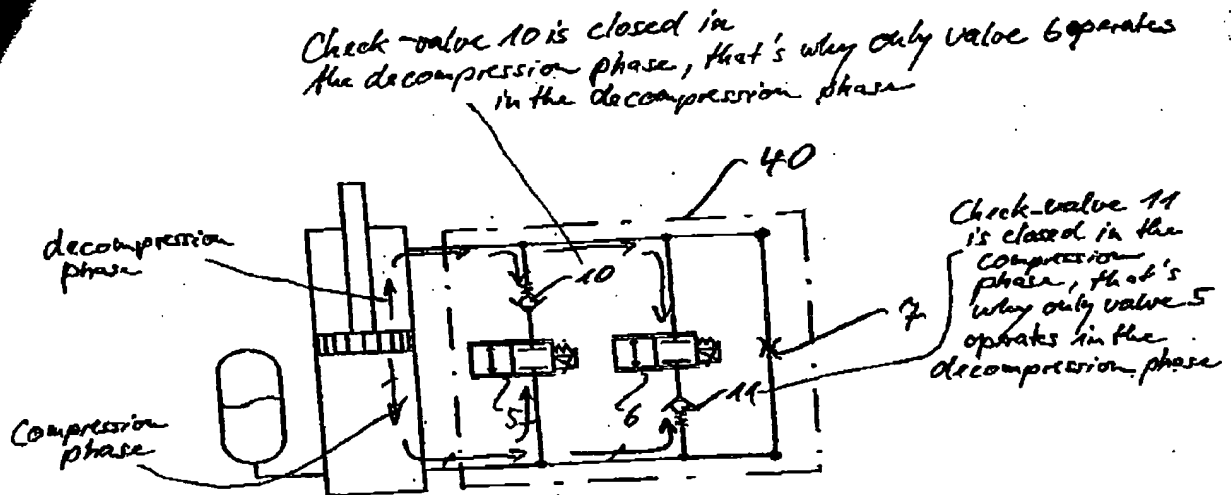
This symbol
is shown
in Fig. 1 -
4 of our
application,
showing the
person skilled
in the art that
5 and 6 are
"elektrische
Betätigungs-
elemente" or
electrical
actuating
elements.



Values 5 and 6 provide the damping forces in the compression (value 6) and decompression phase (value 5). Thus, values 5 and 6 are shock absorption components.

Fig. 1

BEST AVAILABLE COPY



Values 5 and 6 both operate in the compression and in the decompression phase (see double-arrow in element 5 and 6). Check-valves 10 and 11 determine which one of the values 5,6 is in operation.

Like in Fig.1, only the values 5 and 6 provide the damping forces and thus operate as shock absorption components.

Fig. 2

BEST AVAILABLE COPY